



VR·VS

Actionneurs électriques



25Nm  300Nm	Indice de protection IP68 Enclosure protection	Facteur de marche 50% Duty cycle	Anticondensation intégrée  Anticondensation heater	Battery Backup BBPR	Positionnement POSI Positioning	3 POSITIONS
--	---	---	--	----------------------------------	--	------------------------------



DSBA3400 • Rév. 12/06/2023 • Evol. EV-23-082

Indicateurs de position

modèles VR et VS (3 positions)

Indicateur modulable, livré avec 5 repères de signalisation (3 jaunes + 2 noirs), à positionner en fonction du type de vanne à piloter



Vanne	0°	90°	180°
2 voies : 0° = fermée 90° = ouverte Modèles VR			
3 voies (L) : Modèles : • VR • VS GF3 & GFS			
3 voies (T) : Ex : T1 Modèles : • VR • VS GF3 & GFS			

modèles VS deux positions

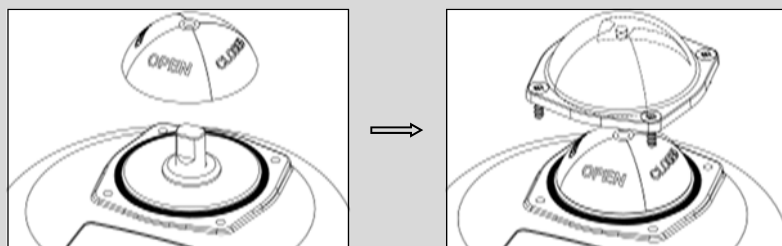
Indicateur sphérique deux positions



Orientation du hublot pour un montage standard :

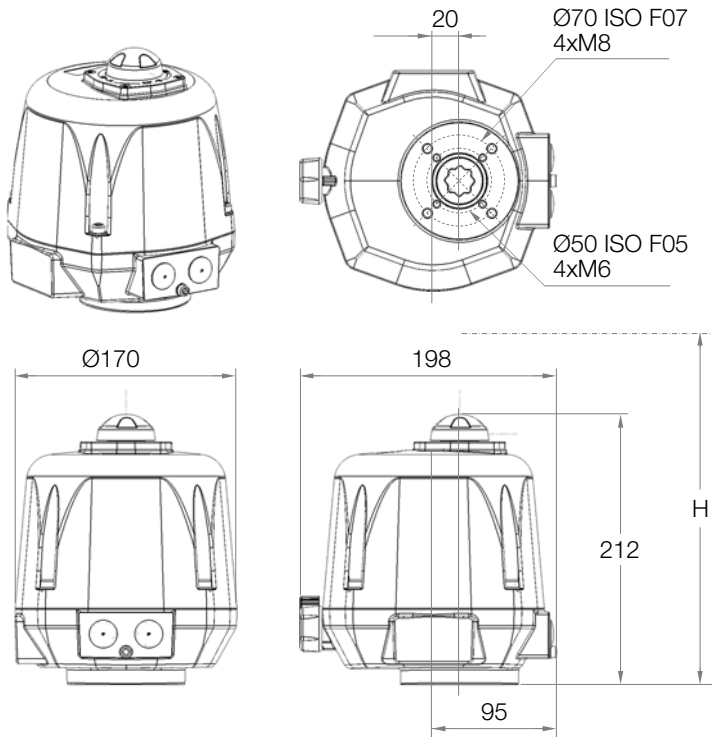


Pour le montage de l'indicateur visuel (annexe p. 21 rep.1), monter le joint et l'indicateur puis le hublot avec les 4 vis M4.



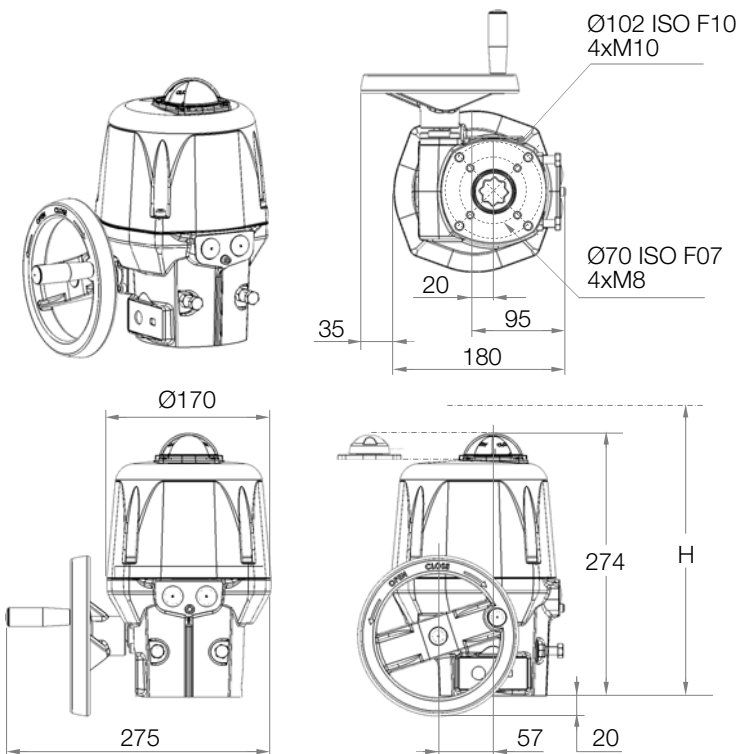
Encombrements

Modèle VR



Carré / Etoile	17 mm	
Profondeur de l'entraîneur	19 mm	
Fixation ISO5211	F05	F07
Diamètre	50 mm	70 mm
Taraudé M	M6	M8
Profondeur des trous taraudés	15 mm	17 mm
Nombre de vis	4	4
Longueur max. des vis (+ hauteur de la platine de fixation de la vanne)	10 mm	12 mm
Hauteur nécessaire pour monter l'actionneur au-dessus de la vanne	H = 311 mm	

Modèle VS



Carré / Etoile	22 mm	
Profondeur de l'entraîneur	25 mm	
Fixation ISO5211	F07	F10
Diamètre	70 mm	102 mm
Taraudé M	M8	M10
Profondeur des trous taraudés	19 mm	24 mm
Nombre de vis	4	4
Longueur max. des vis (+ hauteur de la platine de fixation de la vanne)	14 mm	16 mm
Hauteur nécessaire pour monter l'actionneur au-dessus de la vanne	H = 375 mm	

Montage sur vanne

Modèle VR :

Fixations possibles : F05 (4xM6 sur Ø50) et F07 (4xM8 sur Ø70), étoile 17, profondeur 19 mm.
Hauteur nécessaire pour monter l'actionneur : H=311 mm au-dessus de la vanne.

Modèle VS :

Fixations possibles : F07 (4xM8 sur Ø70) et F10 (4xM8 sur Ø102), étoile 22, profondeur 25 mm.
Hauteur nécessaire pour monter l'actionneur : H=375 mm au-dessus de la vanne.


Montage et démontage du capot

Il est nécessaire de démonter le capot pour le câblage et le réglage de l'actionneur. Lors du remontage du capot (annexe p. 21 rep. 2) : s'assurer que le joint (annexe p. 21 rep. 7) est bien dans son logement, monter le capot et serrer les 4 vis M6 (annexe p. 21 rep. 3, couple : max. 6 Nm).

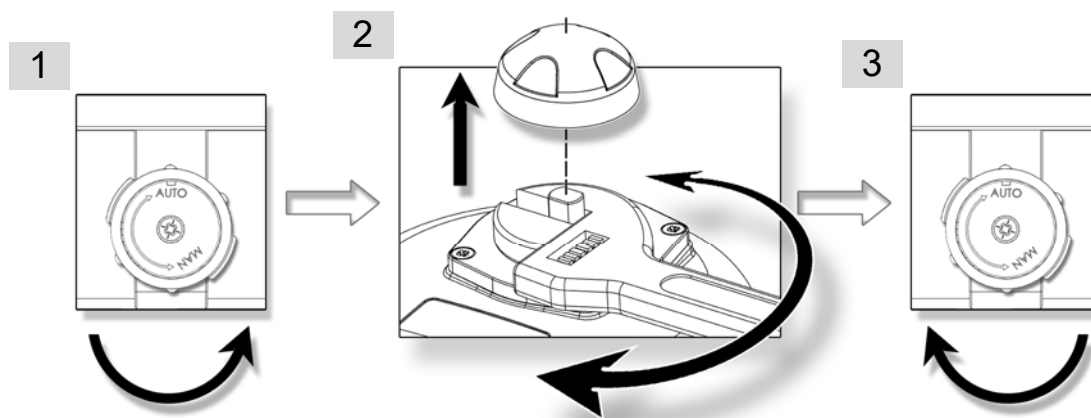
Montage de l'indicateur visuel pour VR (annexe p. 21 rep.1) : emboîter l'indicateur sur l'axe sortant (selon le schéma p. 2).

Montage de l'indicateur visuel pour VS (annexe p. 21 rep.1) : monter le joint et l'indicateur puis le hublot avec les 4 vis M4 (selon le schéma p. 2).

Commande manuelle de secours

 L'actionneur fonctionne en priorité électrique. S'assurer que l'alimentation est coupée avant de le manœuvrer manuellement

Modèle VR :



1. Tourner le bouton de débrayage vers la position MAN (sens antihoraire) et le maintenir dans cette position.
2. Tourner l'axe sortant de l'actionneur à l'aide d'une clé à molette.
3. Pour revenir en position automatique, relâcher le bouton de débrayage (rappel par ressort).

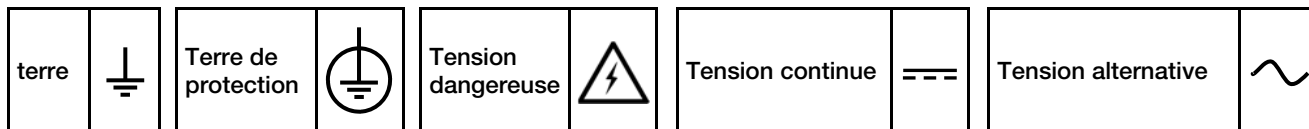
Modèle VS :

Aucun débrayage n'est nécessaire, il suffit de tourner le volant (annexe p. 21 repère 10).

Les butées mécaniques sont réglées par défaut à 90° et collées (Tubétanche Loctite 577 ou équivalent). Il est possible de les ajuster en déplaçant les 2 vis M8 (annexe p. 21 rep.18) mais il faut les recoller pour assurer une bonne étanchéité.

Branchements électriques

Avertissements

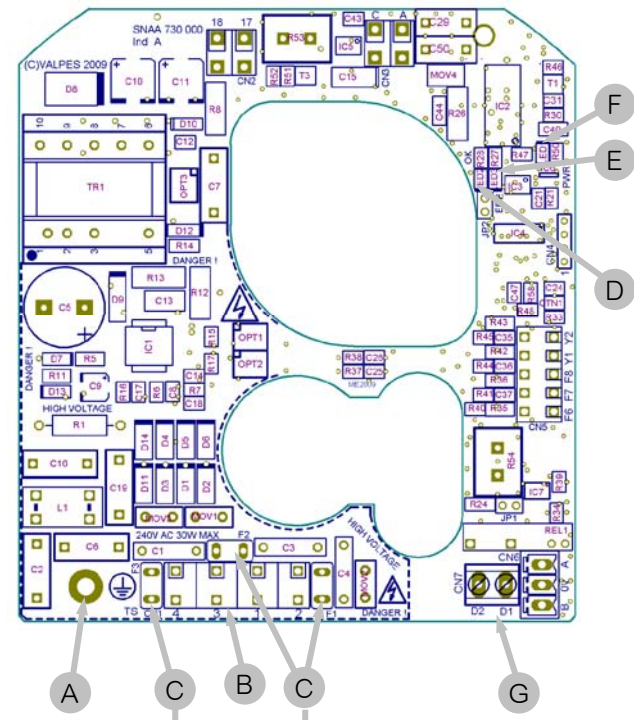
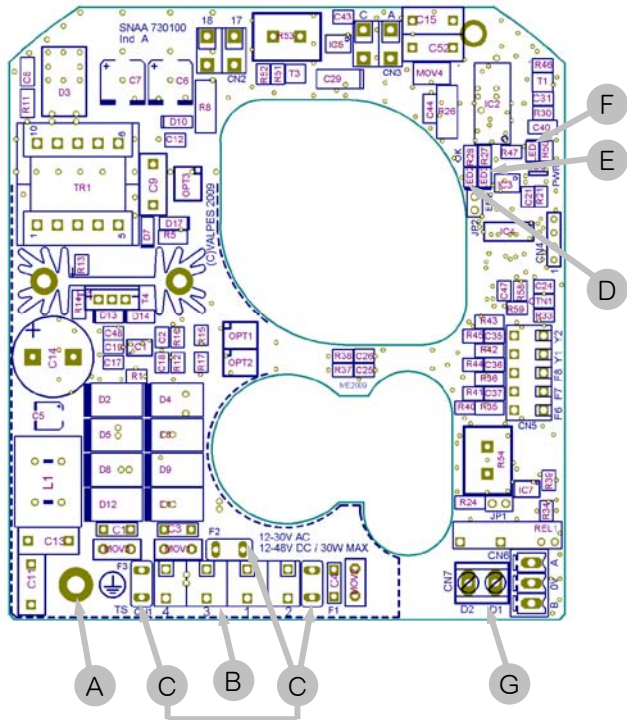


- N'utiliser au maximum qu'un seul relais par actionneur.
- Le branchement à une prise de Terre est obligatoire au-delà de 42 V suivant la norme en vigueur.
- L'actionneur étant branché en permanence, il doit être raccordé à un dispositif de sectionnement (interrupteur, disjoncteur), assurant la coupure d'alimentation de l'actionneur, placé près de l'actionneur, facilement accessible et marqué comme étant le dispositif de coupure de l'appareil.
- La température du bornier peut atteindre 90 °C.
- Afin d'optimiser la sécurité des installations, le câblage du report défaut est fortement conseillé (standard : D1/D2, BBPR : D3/D4 et GPS : 67/68).
- Pour une utilisation avec de grandes longueurs de câbles, le courant induit généré par les câbles ne doit pas dépasser 1 mA.
- L'actionneur accepte les surtensions temporaires survenant sur le RÉSEAU d'alimentation jusqu'à ±10 % de la tension nominale.
- Sélection des câbles et des entrées de câble : La température de service maximale des câbles et presse-étoupes ne doit pas être inférieure à 110 °C. Les câbles utilisés doivent être de catégorie UL 90 V-0.
- Il est impératif de raccorder tous les actionneurs à une armoire électrique. Les câbles d'alimentation doivent être de calibre ASSIGNÉ pour le courant maximal prévu pour l'appareil et le câble utilisé doit être conforme à la CEI 60227 ou CEI 60245.
- Les fins de courses auxiliaires doivent être connectés avec des câbles rigides. Si la tension appliquée est supérieure à 42 V, l'utilisateur doit prévoir un fusible dans la ligne d'alimentation et utiliser des câbles de section 1,5 mm².
- Les tensions appliquées à chaque contact de recopie doivent impérativement être les mêmes. L'isolation renforcée par rapport au control moteur, autorise des tensions jusqu'à 250 V AC.
- Raccordement aux contacts de recopie :
 - 4 à 24 V DC et 12 à 250 V AC
 - intensité minimum 100 mA
 - intensité maximum 5 A (résistif), 0.5 A (moteur), 0.125 A (charges capacitatives)
- Pour assurer une étanchéité IP68, les presse-étoupe doivent être utilisés (câbles de 7 à 12 mm). Dans le cas contraire, remplacer les presse-étoupe par des bouchons ISO M20 IP68. Un presse-étoupe est considéré étanche quand il est serré d'un tour après contact entre le manchon et l'écrou extérieur.

Cartes électroniques

SNA730100
15V-30V 50/60Hz (12V-48V DC)

SNA730000
100 V-240 V 50/60Hz (100 V-350 V DC)



Rep.	Description	Rep.	Description
A	Vis de terre	E ²⁾	LED 3 : défaut détecté
B	Bornier alimentation et commande	F	LED 1 : présence tension
C ¹⁾	Fusibles protection carte	G	Bornier report défaut (24 V DC - 3 A max)
D	LED 2 : microprocesseur ok		

1) Fusibles pour carte multi-tensions :

- Carte SNA730100 : 5 A / T 125 V (Littelfuse 39615000000)
- Carte SNA730000 : 3,15 A / T 250 V (Multicomp MST 3,15 A 250 V)

2) Défauts possibles : limitation de courant, limitation thermique ou erreur programme

=> vérifier que le couple de la vanne n'est pas supérieur au couple maximum fourni par l'actionneur
 => vérifier que l'actionneur ne dépasse pas la durée sous tension donnée (surchauffe possible)
 Pour redémarrer l'actionneur, inverser le sens de marche ou l'éteindre et le remettre sous tension.

Branchements électriques

Nos presse-étoupe acceptent un câble de diamètre compris entre 7 mm et 12 mm.

L'actionneur accepte les surtensions temporaires survenant sur le RÉSEAU d'alimentation jusqu'à ± 10 % de la tension nominale.

Il est impératif de raccorder tous les actionneurs à une armoire électrique.

- Retirer l'indicateur visuel, dévisser les 4 vis et retirer le capot.

CABLAGE DE L'ALIMENTATION ET DE LA COMMANDE

- Vérifier sur l'actionneur que la tension indiquée sur l'étiquette correspond à la tension du réseau.
- Connecter les fils sur le connecteur suivant le mode de pilotage souhaité. (Voir schéma p. 8 & 9)
- Pour garantir le bon fonctionnement de la résistance anti-condensation, l'actionneur doit être alimenté en permanence

CABLAGE DE LA TERRE

Pour toute tension supérieure à 42 V le branchement à la terre est obligatoire. Le câble utilisé doit être de même section que les câbles d'alimentation et être raccordé par l'intermédiaire d'une cosse à la vis de terre (voir p. 21 repère 17).

CABLAGE DE LA RECOPIE (Sauf POSI : p. 12 & GPS : p. 18)

Nos actionneurs sont par défaut équipés de 2 contacts fins de course auxiliaires secs, soit normalement ouverts, soit normalement fermés (voir schémas électriques DSBL0470 : 230 V et DSBL0497 • DSBL0498 : 400 V à l'intérieur du capot). Par défaut, la came blanche est utilisée pour détecter l'ouverture (FC1) et la came noire pour détecter la fermeture (FC2).

Les fins de courses auxiliaires doivent être connectés avec des câbles rigides. Si la tension appliquée est supérieure à 42V, l'utilisateur doit prévoir un fusible dans la ligne d'alimentation.

Les tensions appliquées à chaque contact de recopie (FC1 et FC2, Carte électronique SNAA690000) doivent impérativement être les mêmes. L'isolation renforcée par rapport au control moteur, autorise des tensions jusqu'à 250 V AC.

- Dévisser le presse-étoupe droit et passer le câble.
- Enlever 25 mm de gaine et dénuder chaque fil de 8 mm.
- Connecter les fils sur le bornier suivant le schéma p. 12 (230 V) ou p. 9 (400 V).
- Revisser le presse-étoupe (s'assurer du bon remontage de celui-ci afin de garantir une bonne étanchéité).

REGLAGE DES CONTACTS FINS DE COURSE

L'actionneur est pré-réglé en usine. Ne pas toucher les 2 cames inférieures sous peine de perturber le fonctionnement de l'actionneur voire d'endommager ce dernier.

- Pour ajuster la position des contacts auxiliaires, faire pivoter les 2 cames supérieures en utilisant la clé appropriée.
- Remonter le capot, visser les 4 vis et monter l'indicateur visuel.

Schéma électrique 230 V

Rep.	Description	Rep.	Description
FC0	Fin de course ouverture	FC1	Fin de course auxiliaire 1
FCF	Fin de course fermeture	FC2	Fin de course auxiliaire 2
D1/D2	Bornier report défaut (24 V DC / 3 A max)		



- La température du bornier peut atteindre 90 °C
- Les câbles utilisés doivent être rigides

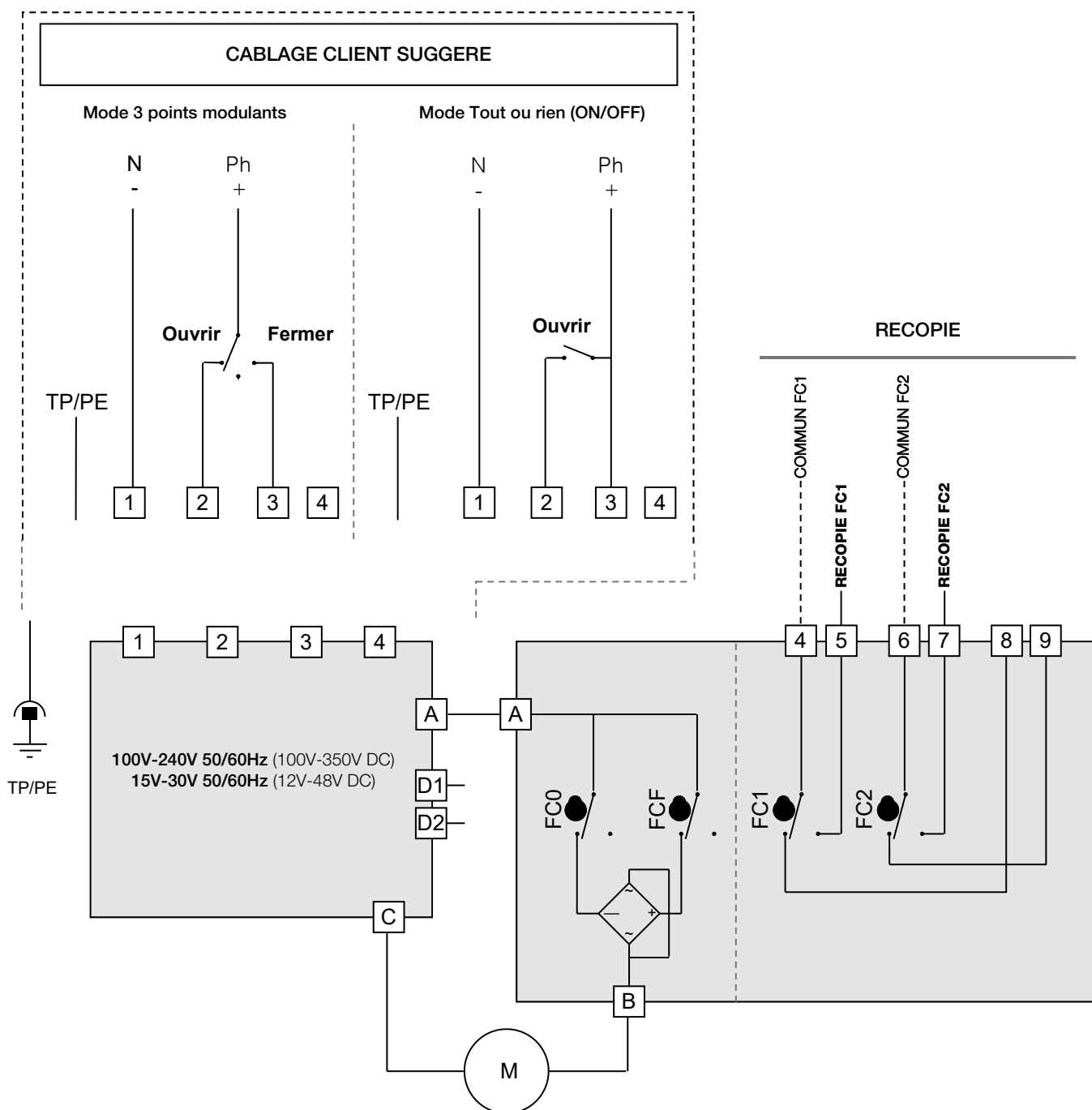
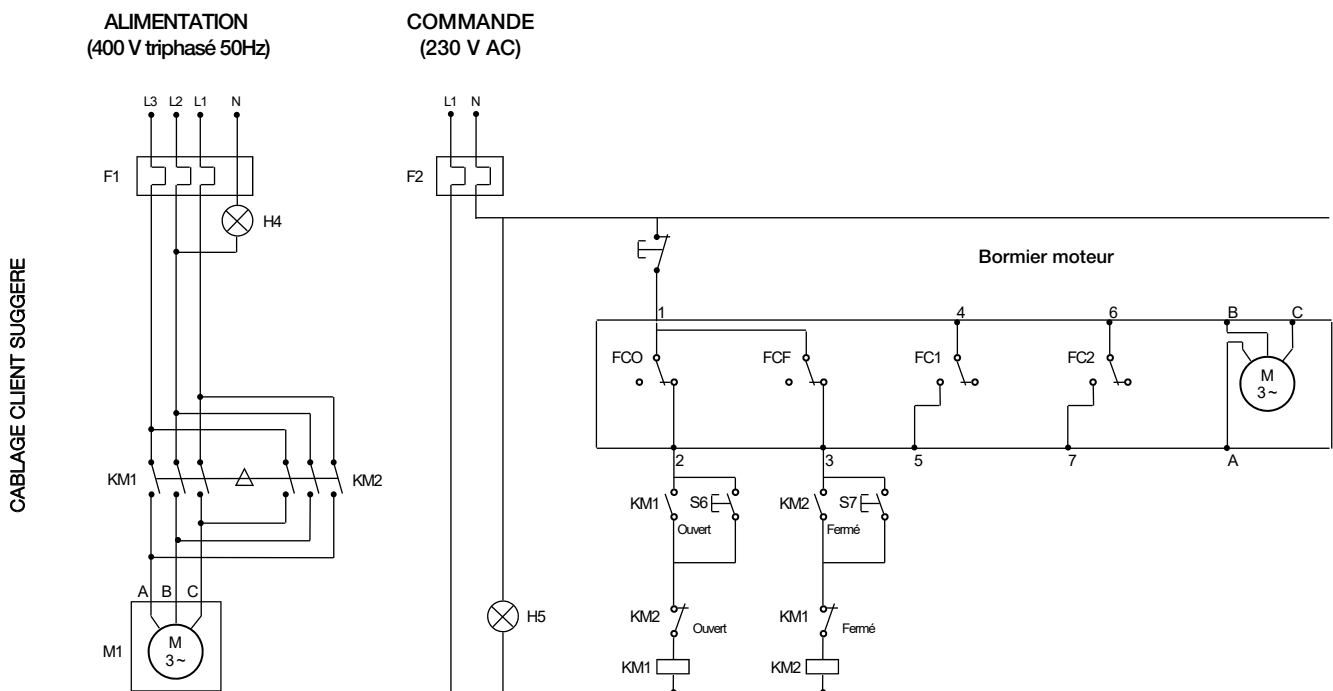


Schéma électrique 400 V triphasé

Rep.	Description	Rep.	Description	Rep.	Description
FC0	Fin de course ouverture	H4	Signalisation alimentation moteur	S5	Poussoir d'arrêt
FCF	Fin de course fermeture	H5	Signalisation alimentation commande	S6	Poussoir d'ouverture
FC1	Fin de course auxiliaire 1	KM1	Contact ouverture	S7	Poussoir de fermeture
FC2	Fin de course auxiliaire 2	KM2	Contact fermeture	H	Résistance de réchauffage
F1 / F2	Contact thermique	M	Moteur		

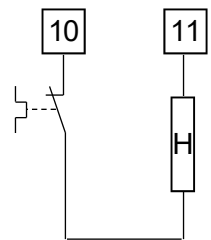


- La température du bornier peut atteindre 90 °C
- Les câbles utilisés doivent être rigides



CABLAGE CLIENT SUGGERE

ERT.B



L'alimentation du moteur est câblée sur un relais bistable triphasé à inversion de phase (non livré)
En cas de fonctionnement inverse, inverser deux des phases du moteur

Modèles BBPR (GS6)

Actionneurs avec système de retour par batterie (mode Tout ou Rien obligatoire)

Les modèles BBPR intègrent un bloc batterie de secours piloté par une carte électronique. Sa fonction est de prendre le relais en cas de coupure d'alimentation aux bornes 1, 2 et 3 de l'actionneur. Le modèle BBPR peut être configuré en normalement ouvert (NO) ou normalement fermé (NF) selon l'application.

La carte pilotant la batterie gère le cycle de charge et vérifie l'état de la batterie. Si un défaut est détecté au niveau de la batterie, un contact sec entre les bornes 65 et 66 s'ouvre. Si ce contact est relayé, il est possible de détecter un défaut sans ouvrir l'actionneur et de prévoir le remplacement de la batterie.

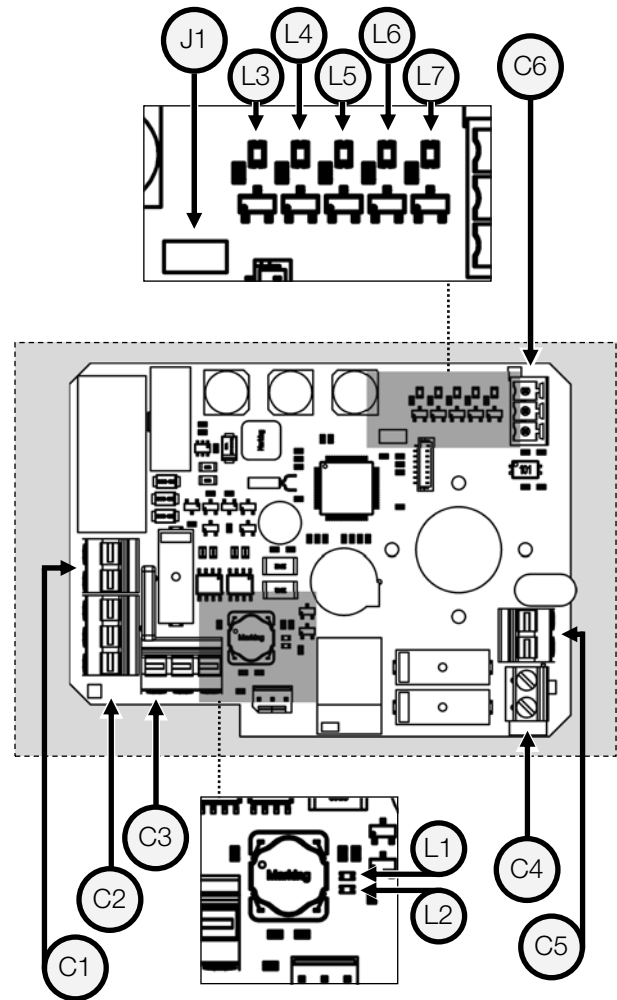
Le modèle BBPR fonctionne en câblage ON/OFF.

Carte électronique chargeur

LED		DESCRIPTION
L1	D19 verte	Actionneur en fonctionnement vers ouverture
L2	D18 rouge	Actionneur en fonctionnement vers fermeture
L3	ACT verte	Statut batterie : -clignotement lent (1 s) : batterie chargé -Clignotement rapide (0.5 s) : batterie en charge
L4	ERROR rouge	Erreur détectée : -Mémoire horodatage vide/programmeur sélectionné -Horloge défaillante -Température excessive -couple excessif
L5	HORO Orange	Mode de fonctionnement « programmeur hebdomadaire »
L6	MANU Orange	Mode de fonctionnement « manuel / Bluetooth® »
L7	WIRE Orange	Mode de fonctionnement « filaire »

CONNECTEUR		DESCRIPTION
C1	17 (-) · 18 (+)	Connecteur d'alimentation
C2	F (+) · F (-) · T (+)	Connecteur bloc batterie
C3	A · B · C	Connecteur contacts moteur
C4 ¹⁾	D3 · D4	Connecteur de retour défaut
C5 ¹⁾	65 · 66	Report d'état de la charge
C6	A · 0 · B	Connecteur RS485
J1	Cavalier d'activation du module Bluetooth®	

¹⁾ les câbles auxiliaires doivent être connectés à des installation intérieures uniquement



Tension de la batterie	24 V DC
Capacité de la batterie	600 mAh
Courant de charge	180 mA
Durée initiale de charge	3,5 h
Relais de report d'état de la charge (65/66)	24 V DC - 1 A max
Relais de report défaut (D3/D4)	24 V DC - 3 A max
Température	-10 °C à +40 °C



Par défaut, la configuration en sortie d'usine est "normalement fermé"

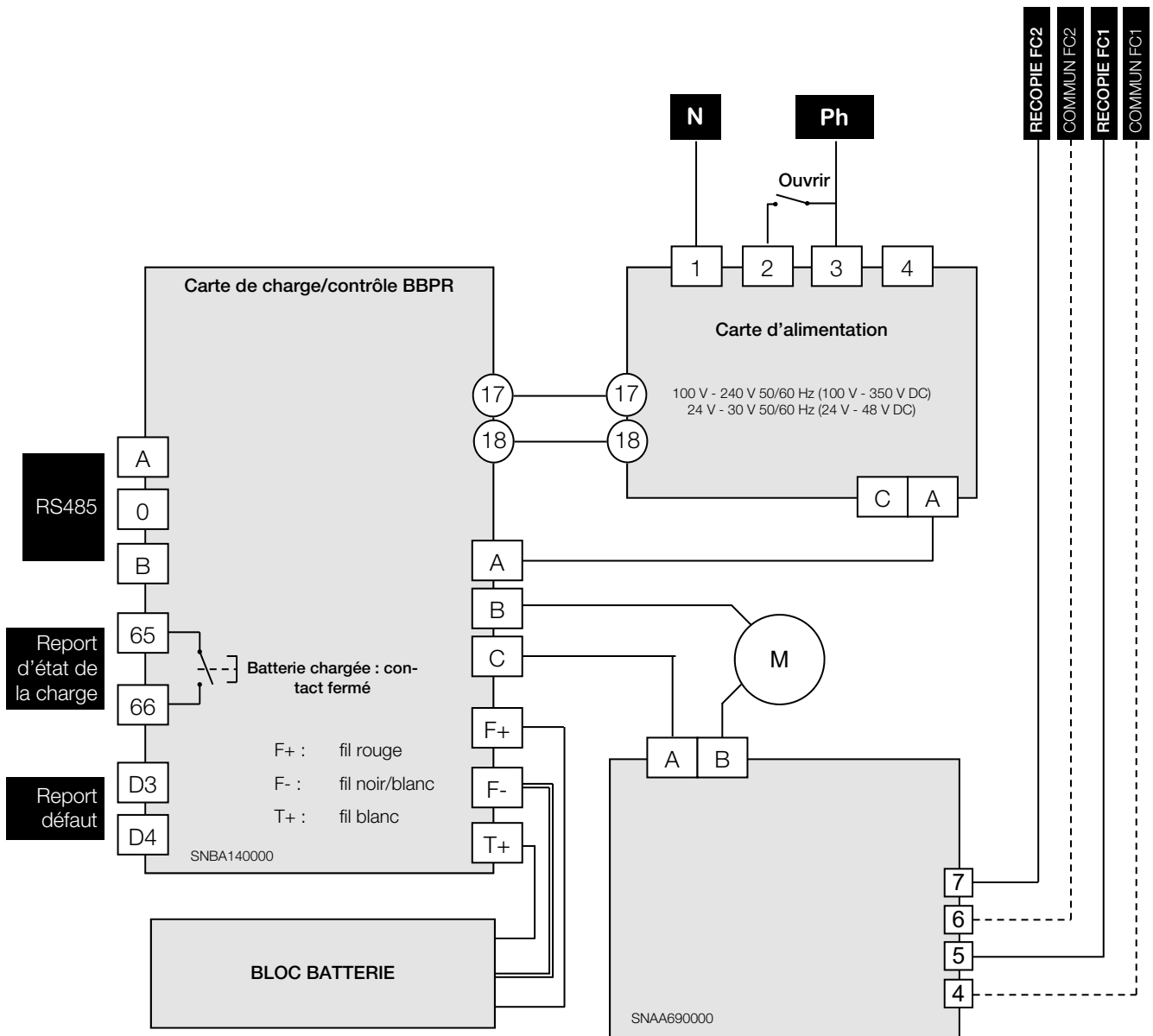
En cas de coupure de courant, 4 minutes sont nécessaires pour que la fonction BBPR soit de nouveau opérationnelle

Il est possible, grâce au logiciel **AXMART®** (via connexion Bluetooth®), de paramétrer la position que l'actionneur rejoindra en cas de coupure de courant. Il est également possible de connaître en temps réel l'ensemble des paramètres de l'actionneur, de lui assigner une programmation hebdomadaire et de le contrôler localement.

Pour plus d'informations, se reporter à la documentation de mise en service portant la référence **DSBA3304**.



BBPR : Schéma électrique



POSI : description

Différents types de consigne (pilotage carte Bornier N°15 et N°16)

Nos cartes sont paramétrables en usine sur demande. Le signal de commande (consigne) et signal de recopie peuvent être de nature différente (courant ou tension). Sans aucune information du client les cartes sont paramétrées en courant 4-20mA (consigne+recopie client)

Pilotage en 0-10 V et 0-20 mA (seulement sur demande) :

Lors d'un événement extérieur, absence de consigne (coupure accidentelle câble par ex) mais en présence de l'alimentation carte.

La convention veut que l'actionneur se retrouve en une position définie (vanne ouverte ou fermée). En standard nos actionneurs se fermeront en absence de consigne, mais d'autres états sont possibles sur demande

Pilotage en 4-20 mA.

La convention veut que l'actionneur reste dans sa position lors de la coupure de la consigne (coupure accidentelle câble par ex) mais en présence de l'alimentation carte.

Lors du rétablissement de la consigne l'actionneur se repositionne automatiquement selon la valeur de la consigne.

POSI : instructions de câblage



- Actionneur pré-réglé en usine.
- Afin de limiter les perturbations électromagnétiques, l'utilisation de câbles blindés est obligatoire (câbles supérieurs à 3 m).

- Dévisser le presse-étoupe droit et passer le câble.
- Connecter la consigne entre les bornes 15 et 16.
La borne 15 est la polarité négative (-) et la borne 16 la polarité positive (+).
- Connecter la recopie entre les bornes 13 et 14.
La borne 13 est la polarité positive (+) et la borne 14 la polarité négative (-).
- Revisser le presse-étoupe (s'assurer du bon remontage de celui-ci afin de garantir une bonne étanchéité).

La recopie doit être connecté avec des câbles rigides. Si la tension appliquée est supérieure à 42 V, l'utilisateur doit prévoir un fusible dans la ligne d'alimentation

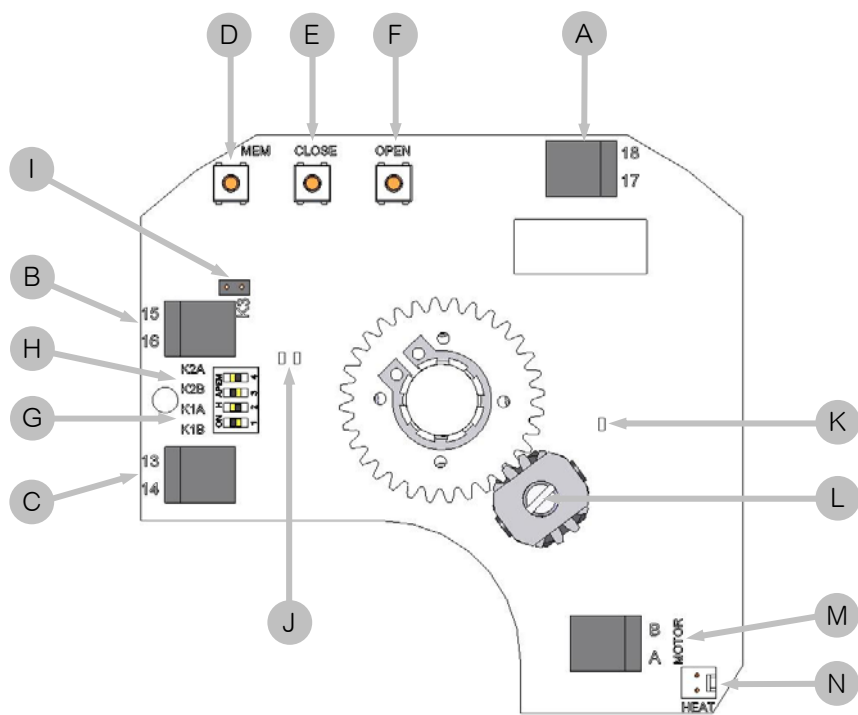
Montage départ usine : par défaut, consigne et recopie en 4-20 mA, sens normal.

Pour reparamétrer la carte : voir page 15, « Séquence de paramétrage ».

Pour vérifier le bon fonctionnement de la carte : voir page 15, « Mode de fonctionnement normal ».

POSI : carte électronique

Carte de positionnement P5 4-20 mA / 0-10 V
(0-20 mA sur demande)



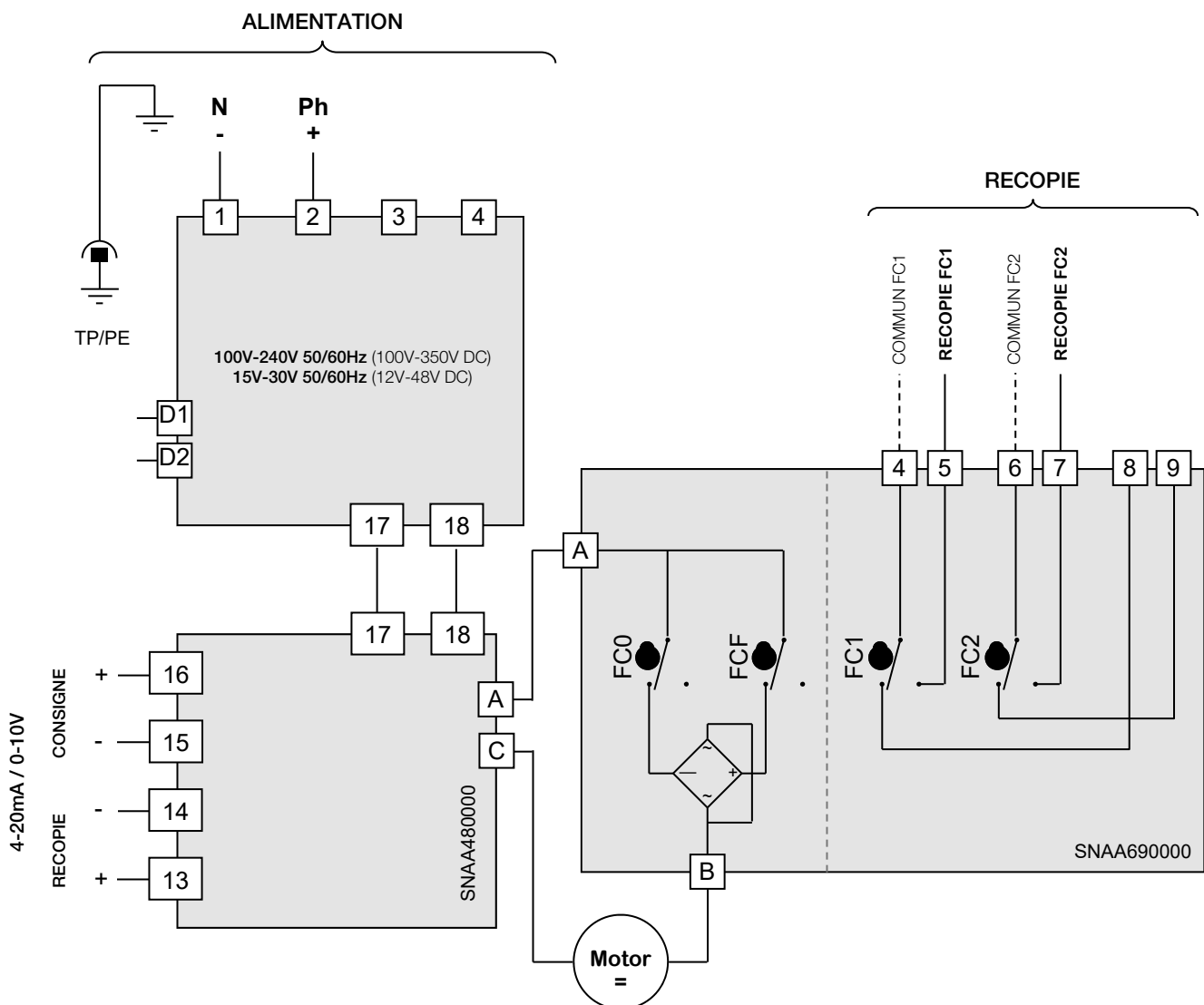
Rep.	Désignation	Rep.	Désignation
A	Bornier d'alimentation 24 V AC/DC	H	Cavalier K2
B	Bornier de consigne	I	Cavalier K3
C	Bornier de recopie	J	LEDs verte et rouge
D	Bouton de réglage MEM	K	LED jaune : présence tension
E	Bouton de réglage CLOSE	L	Potentiomètre
F	Bouton de réglage OPEN	M	Connexion moteur
G	Cavalier K1	N	Connecteur résistance de réchauffage

POSI : schéma électrique

Rep.	Description	Rep.	Description
FC0	Fin de course ouverture	FC1	Fin de course auxiliaire 1
FCF	Fin de course fermeture	FC2	Fin de course auxiliaire 2
D1/D2	Bornier report défaut (24 V DC / 3 A max)		

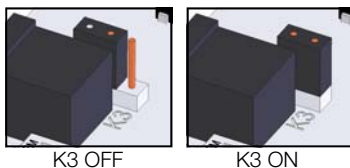
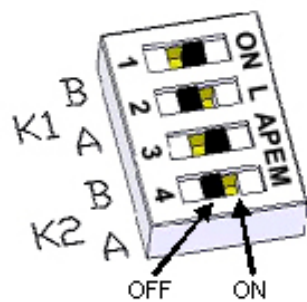


- La température du bornier peut atteindre 90 °C
- Les câbles utilisés doivent être rigides
- Pour une utilisation avec de grandes longueurs de câbles, le courant induit généré par les câbles ne doit pas dépasser 1 mA
- La tension de pilotage doit être de type T.B.T.S. (Très Basse Tension de Sécurité)
- Pas de masse commune entre la commande (consigne et recopie) et l'alimentation. (Type 0-20 ou 4-20 mA : 5 V DC max.)



- La résolution de la carte est de 1°
- Impédance d'entrée de 10 KOhm si pilotage en tension (0-10 V) et 100 Ohm si pilotage en courant (0-20 mA ou 4-20 mA)

POSI : séquences de paramétrage



1 Positionnement des cavaliers K1, K2 et K3

Positionner les cavaliers d'après le tableau suivant (avant chaque modification, mettre la carte hors tension) :

Consigne	Recopie	Cavalier K1		Cavalier K2		Cavalier K3
		A	B	A	B	
0-10V	0-10V	ON	OFF	ON	OFF	OFF
0-10V	0-20mA	ON	OFF	OFF	ON	OFF
0-10V	4-20mA	ON	OFF	OFF	ON	ON
4-20mA	0-10v	OFF	ON	ON	OFF	OFF
4-20mA	0-20mA	OFF	ON	OFF	ON	OFF
4-20mA	4-20mA	OFF	ON	OFF	ON	ON
0-20mA	0-10V	OFF	ON	ON	OFF	OFF
0-20mA	0-20mA	OFF	ON	OFF	ON	OFF
0-20mA	4-20mA	OFF	ON	OFF	ON	ON

2 Choix du sens de la vanne

2.1 Sens normal (par défaut)

- Appuyer sur **OPEN** et mettre la carte sous tension en maintenant le bouton enfoncé.
- La **LED verte** s'allume. Relâcher le bouton **OPEN**.
- Débrancher la carte.



2.2 Sens inverse

- Appuyer sur **CLOSE** et mettre la carte sous tension en maintenant le bouton enfoncé.
- La **LED rouge** s'allume. Relâcher le bouton **CLOSE**.
- Débrancher la carte.



3 Choix du type de consigne

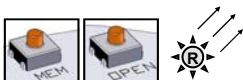
3.1 Consigne en tension 0-10V

- Appuyer sur **MEM** et mettre la carte sous tension en maintenant le bouton enfoncé.
- La **LED rouge** clignote 3 fois. Relâcher le bouton.
- Débrancher la carte.



3.2 Consigne en courant 4-20mA (par défaut)

- Appuyer sur **MEM** et **CLOSE** et mettre la carte sous tension en maintenant les boutons enfoncés.
- La **LED rouge** clignote 3 fois. Relâcher les boutons.
- Débrancher la carte.



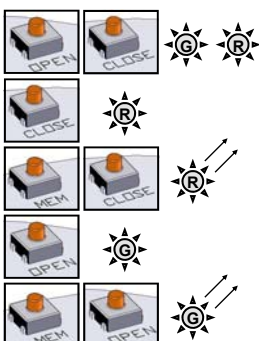
3.3 Consigne en courant 0-20mA

- Appuyer sur **MEM** et **OPEN** et mettre la carte sous tension en maintenant les boutons enfoncés.
- La **LED rouge** clignote 3 fois. Relâcher les boutons.
- Débrancher la carte.



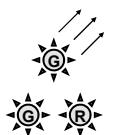
4 Mode apprentissage

- Appuyer sur **OPEN** et **CLOSE** et mettre la carte sous tension en maintenant les boutons enfoncés.
- Les **2 LEDs** s'allument. Relâcher les boutons, les **2 LEDs** s'éteignent. Le mode apprentissage est sélectionné.
- Appuyer sur **CLOSE** pour faire venir la vanne en position fermée. La **LED rouge** s'allume.
- Mémoriser la position fermée par **MEM + CLOSE**, la **LED rouge** clignote 2 fois pour acquiescer.
- Appuyer sur **OPEN** pour faire venir la vanne en position ouverte. La **LED verte** s'allume.
- Mémoriser la position ouverte par **MEM + OPEN**, la **LED verte** clignote 2 fois pour acquiescer.
- Les positions sont mémorisées, débrancher la carte.



MODE DE FONCTIONNEMENT NORMAL

- Mettre la carte sous tension. La **LED verte** clignote 3 fois.
- Lors du fonctionnement normal, la **LED verte** s'allume lorsque le moteur ouvre la vanne, et la **LED rouge** lorsque le moteur ferme la vanne.
- Lorsque les **2 LEDs** sont éteintes, le moteur n'est pas sollicité.



En cas de couple trop important, les **2 LEDs** s'allument pour indiquer la limitation et l'actionneur s'arrête. Pour le redémarrer, il faut soit inverser le sens de marche, soit éteindre et remettre sous tension la carte.

3 positions : description

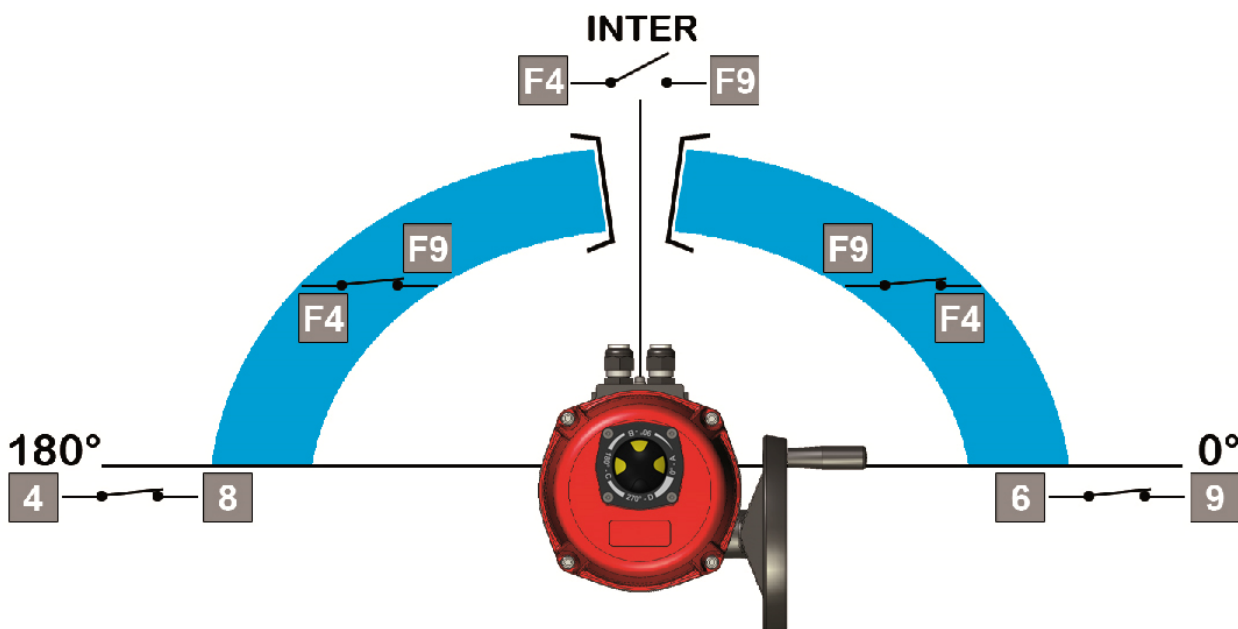
Actionneur avec possibilité d'une troisième position

L'option GF3 permet à l'actionneur d'être piloté en 3 positions. Les trois positions peuvent être comprises entre 0° et 180°. En standard les actionneurs sont réglés en usine à 0° | 90° | 180°, ce qui correspond à une vanne 3 voies standard. D'autres configurations sont possibles mais cela doit être précisé par le client lors de la commande.

Les 3 positions sont pilotées par 4 contacts (FCO,FCF,FCIO,FCIF) et 3 contacts de recopie (FC1,FC2,FC3)

Les contacts FC1,FC2 sont des contacts NO (fermeture du circuit en position extrême) et FC3 est un contact NF. (ouverture du circuit en position intermédiaire).


3 positions : état des contacts

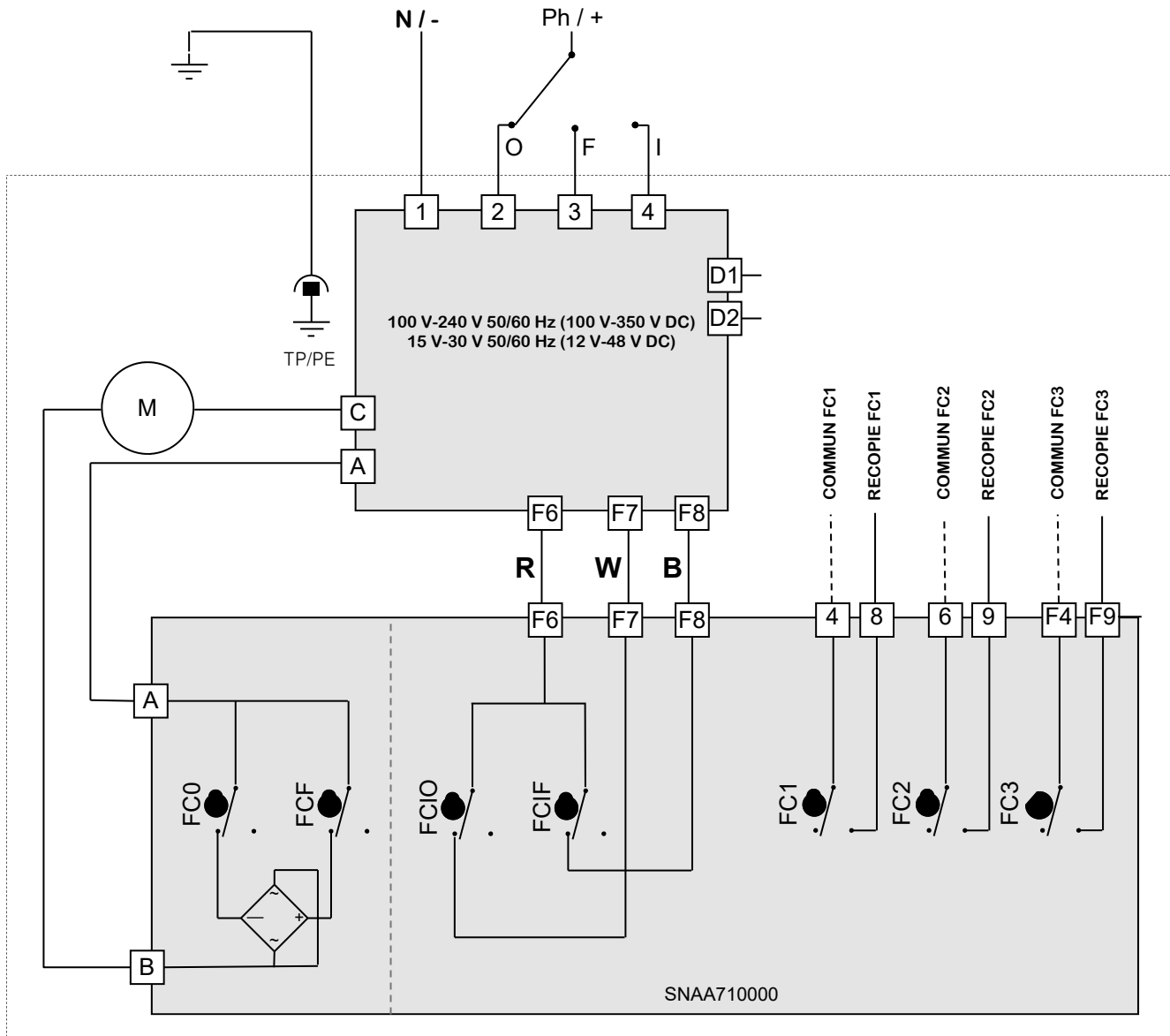


	Bornes		
	6 & 9	4 & 8	F4 & F9
0°	Fermé	Ouvert	Fermé
inter	Ouvert	Ouvert	Ouvert
180°	Ouvert	Fermé	Fermé

3 positions : schéma électrique

Rep.	Description	Rep.	Description
FC0	Fin de course ouverture	FC1	Fin de course auxiliaire 1
FCF	Fin de course fermeture	FC2	Fin de course auxiliaire 2
FCIO	Fin de course intermédiaire ouverture	FC3	Fin de course auxiliaire 3
FCIF	Fin de course intermédiaire fermeture	R	Rouge
W	Blanc	B	Noir
D1/D2	Bornier report défaut (24 V DC / 3 A max)		

-  • La température du bornier peut atteindre 90 °C
 • Les câbles utilisés doivent être rigides



GPS : description

La version GPS intègre la fonction BBPR et de positionnement.

Il est possible, grâce au logiciel **AXMART®** (via connexion Bluetooth®), de paramétrer la position que l'actionneur rejoindra en cas de coupure de courant (système BBPR) ainsi que de définir le type de signal de consigne et de recopie (système positionnement).

Il est également possible de connaître en temps réel l'ensembles des paramètres de l'actionneur, de lui assigner une programmation hebdomadaire et de le contrôler localement.

Pour plus d'informations, se reporter à la documentation de mise en service portant la référence **DSBA3304**.



- ⚠ Par défaut, la configuration en sortie d'usine est "normalement fermé"**
- ⚠ Il est impératif de connecter la borne 15 (-) avant la borne 16 (+)**
- ⚠ En cas de coupure de courant, 4 minutes sont nécessaires pour que la fonction BBPR soit de nouveau opérationnelle.**

Tension	24 V DC
Capacité de la batterie	600 mAh
Courant de charge	180 mA
Durée maximum de charge	3,5 h
Relais de report d'état de la charge (65/66)	24 V DC - 1 A max
Relais de report défaut (67/68)	24 V DC - 3 A max
Température	-10 °C à +40 °C

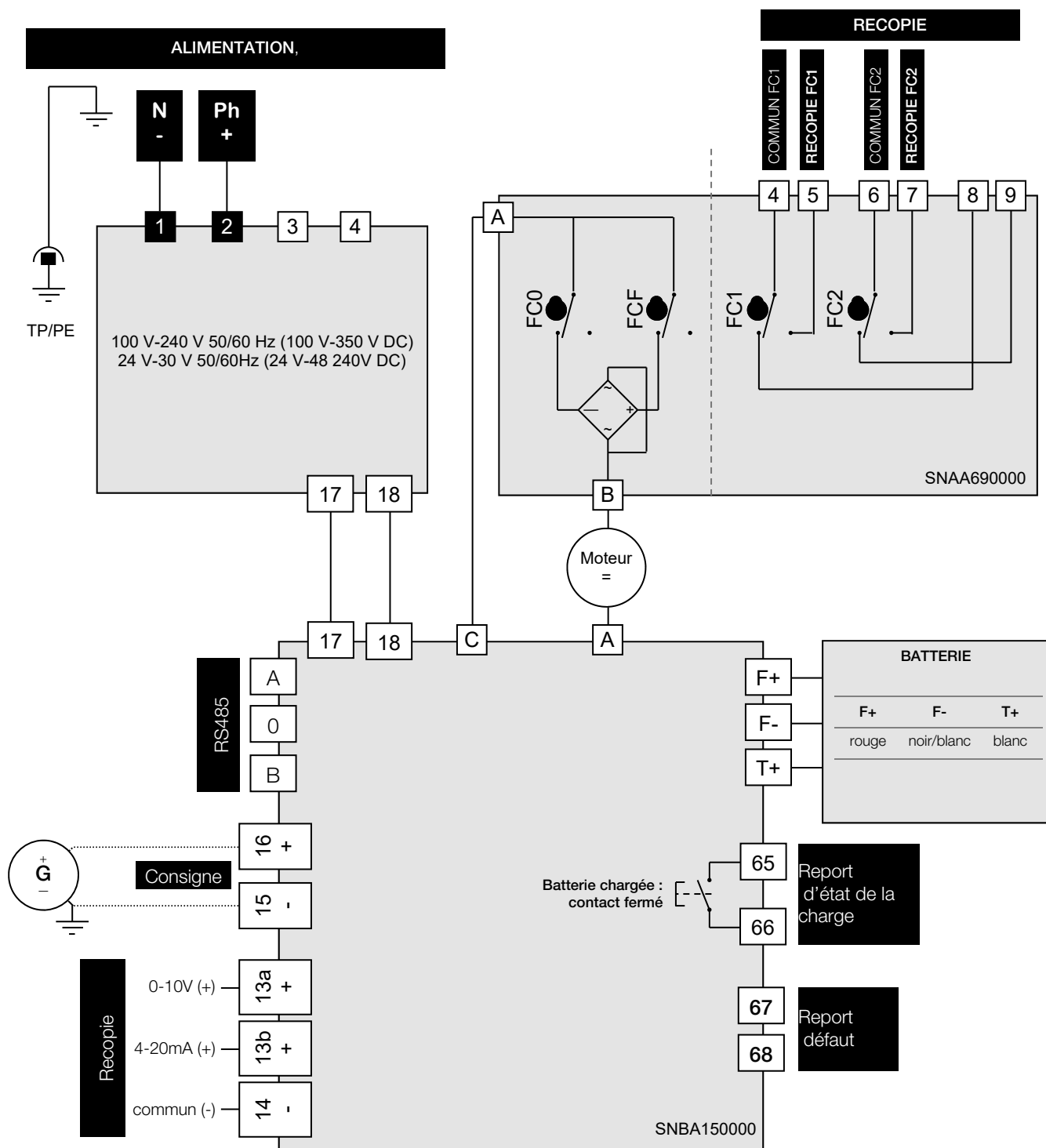
Bornes	Description
17(-)•18(+)	Connecteur d'alimentation
F(+) • F(-) • T(+)	Connecteur bloc batterie
65 • 66	Report d'état de la charge
67 • 68	Connecteur de retour défaut
A • 0 • B	Connecteur RS485
15(-) • 16(+)	Connecteur du signal de consigne de positionnement (0-10 V ou 4-20 mA)
13A(+) • 13B(+) • 14(-)	Connecteur du signal de recopie de positionnement 13A=0-10 V et 13B=4-20 mA
CV1	Cavalier d'activation du module Bluetooth®

LED	Description
MANU	Mode de fonctionnement « manuel / Bluetooth® »
HORO	Mode de fonctionnement « programmeur hebdomadaire »
APPR	Mode apprentissage sélectionné
POSI	Mode positionnement
ERROR	Erreur détectée : - Mémoire horodatage vide/programmeur sélectionné - Horloge défectueuse - Température excessive - couple excessif
ACT	Alimentation : - clignotement lent (1 s) : batterie chargé - Clignotement rapide (0.5 s) : batterie en charge
APPR1	Position ouverte mémorisée (acquiescement)
APPR2	Position fermée mémorisée (acquiescement)

GPS : apprentissage

- Mettre la carte sous tension
- Appuyer simultanément sur les boutons « **OPEN** » et « **CLOSE** » jusqu'à sélectionner le mode apprentissage, (led **APPR** allumée).
- Appuyez sur la touche **CLOSE**, la vanne se met en mouvement vers sa position fermée.
- Lorsque la vanne est correctement positionnée en position fermée, appuyez simultanément sur les touches « **CLOSE** » et « **MEM** » pendant 2 secondes
- La led **APPR2** clignote rapidement puis reste fixe indiquant que la butée de fermeture est correctement enregistrée.
- Appuyez sur la touche « **OPEN** », la vanne se met en mouvement vers sa position ouverte.
- Lorsque la vanne est correctement positionnée en position ouverte, appuyez simultanément sur les touches « **OPEN** » et « **MEM** » pendant 2 secondes
- La led **APPR1** clignote rapidement puis reste fixe indiquant que la butée d'ouverture est correctement enregistrée.
- Quitter le mode apprentissage en appuyant simultanément sur les boutons « **OPEN** » et « **CLOSE** » jusqu'au mode POSI.

GPS : schéma électrique



- La borne 15 (-) du signal de consigne doit être raccordé à la terre.
- La température du bornier peut atteindre 90 °C
- Les câbles utilisés doivent être rigides
- Le bornier 67 68 ne doit être câblé qu'avec du DC positif (24 V 3A max.).
- Pour une utilisation avec de grandes longueurs de câbles, le courant induit généré par les câbles ne doit pas dépasser 1mA
- La tension de pilotage doit être de type T.B.T.S. (Très Basse Tension de Sécurité)
- Pas de masse commune entre la commande (consigne et recopie) et l'alimentation. (Type 4-20mA : 5V DC max.)

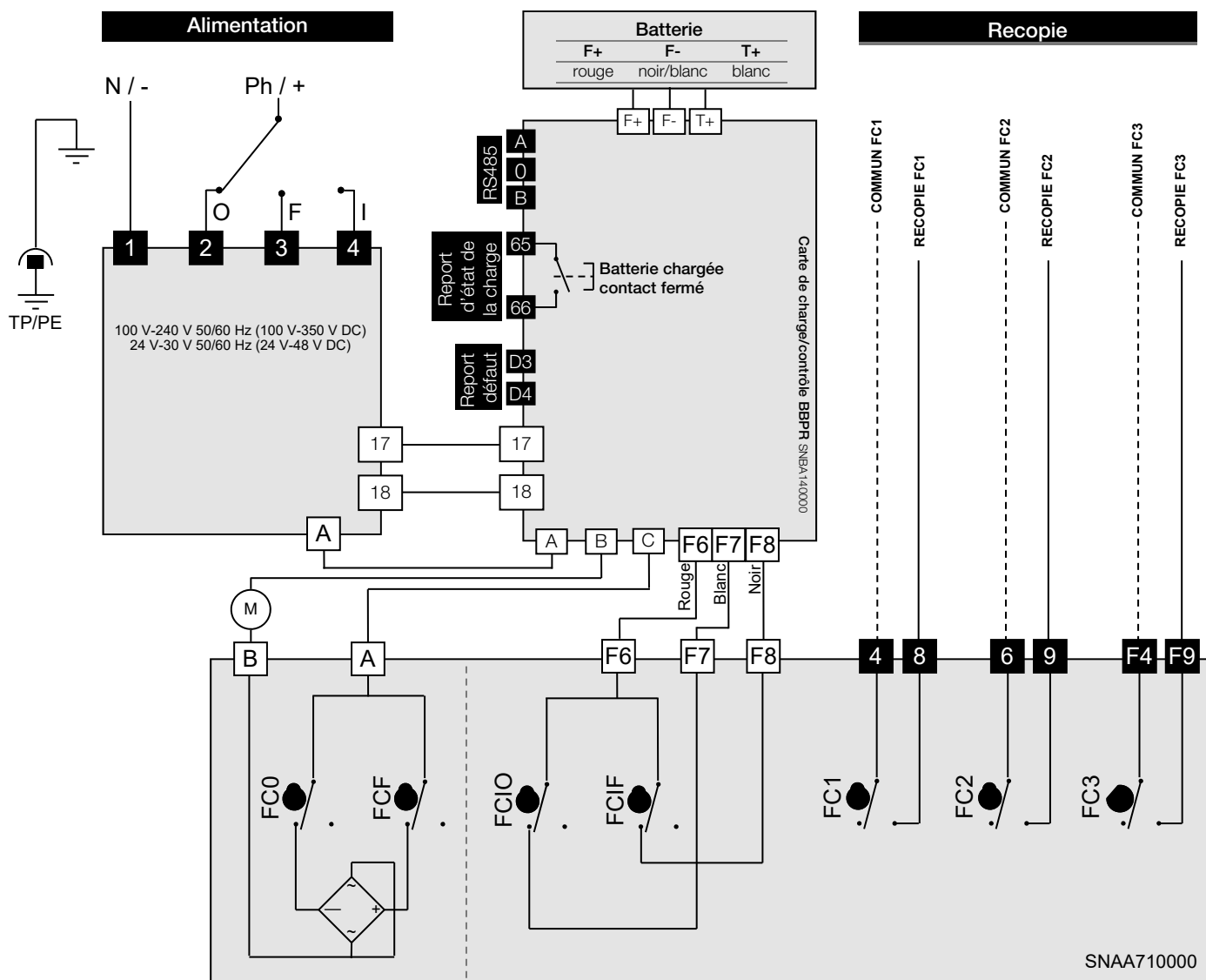


- La résolution de la carte est de 1°
- Impédance d'entrée de 10 kOhm si pilotage en tension (0-10V) et 100 Ohm si pilotage en courant (4-20mA)

GFS : description & schéma électrique

La version GFS intègre la fonction de retour par batterie BBPR et 3 positions.

⚠ En cas de coupure de courant, 4 minutes sont nécessaires pour que la fonction BBPR soit de nouveau opérationnelle.

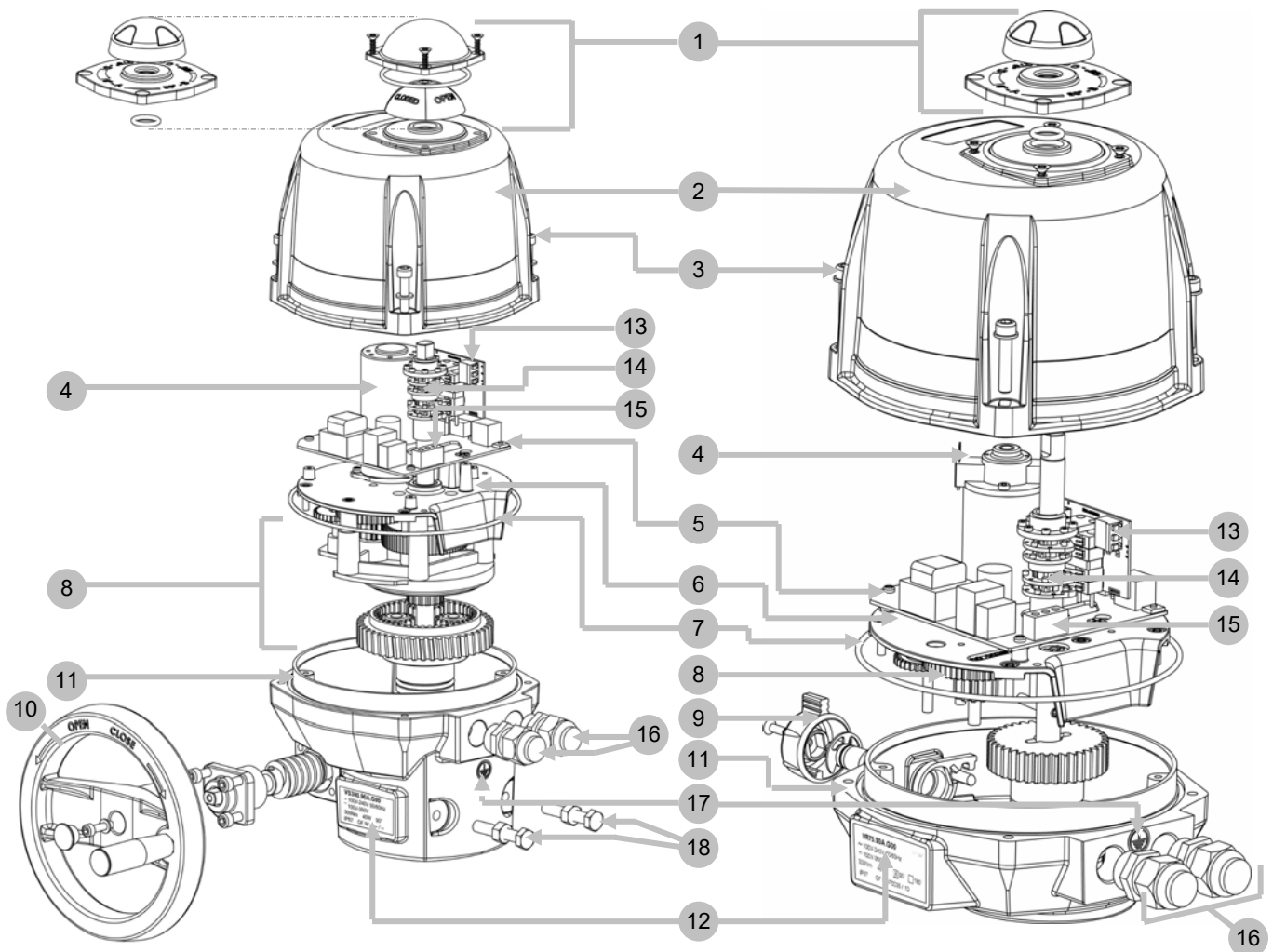


Rep.	Description	Rep.	Description
FC0	Fin de course ouverture	FC1	Fin de course auxiliaire 1
FCF	Fin de course fermeture	FC2	Fin de course auxiliaire 2
FCIO	Fin de course intermédiaire ouverture	FC3	Fin de course auxiliaire 3
FCIF	Fin de course intermédiaire fermeture	D3/D4	Bornier report défaut (24 V DC / 3 A max)



- La température du bornier peut atteindre 90 °C
- Les câbles utilisés doivent être rigides
- Pour une utilisation avec de grandes longueurs de câbles, le courant induit généré par les câbles ne doit pas dépasser 1mA

Vues éclatées



Rep.	Description	Rep.	Description
1	Indicateur visuel de position	10	Volant
2	Capot	11	Carter
3	Vis inox	12	Étiquette d'identification
4	Moteur	13	Bornier fin de course auxiliaire
5	Carte alimentation et commande	14	Cames
6	Plaque réducteur	15	Bornier alimentation et commande
7	Joint torique	16	Presse-étoupe ISO M20
8	Réducteur	17	Vis de terre
9	Bouton de débrayage	18	Butées mécaniques

Caractéristiques techniques VR

VR25

VR45

VR75

Implantation

Protection IP (EN60529)	IP68 (5m 72h)		
Résistance à la corrosion (utilisation en intérieur et extérieur)	Carter : Aluminium + peinture EPOXY / capot : PA6 UL 94 V-0 ou Aluminium + peinture EPOXY Entraîneur : acier + traitement Zn / Axes et vis : inox		
Température	-20 °C à +70 °C (BBPR/GPS/GFS : -10 °C à +40 °C)		
Hydrométrie	humidité relative maximale de 80 % pour des températures jusqu'à 31 °C, et décroissance linéaire jusqu'à 50 % d'humidité relative à 40 °C		
Degré de pollution	DEGRÉ DE POLLUTION applicable à l'environnement prévu de 2 (dans la plupart des cas)		
Altitude	altitude jusqu'à 2 000 m		
Conditions d'environnement étendues (IEC61010)	utilisation à l'intérieur, extérieur et en EMBLACEMENT HUMIDE		
Niveau acoustique	61 dB		
Poids	3,1 kg à 3.5 Kg max (4 Kg à 4,4 kg avec le capot alu)		

Données mécaniques

Couple nominal	20 Nm	35 Nm	60 Nm
Couple maximal	25 Nm	45 Nm	75 Nm
Temps de manœuvre	7 s (400 V : 10 s)	15 s (400 V : 10 s)	20 s (400 V : 15 s)
Embase de fixation (ISO5211)	Etoile 17 F05-F07		
Angle de rotation	90° (autres sur demande)		
Butées mécaniques	90° ou 180°		
Commande manuelle	Axe sortant		
Sens de rotation	Sens antihoraire pour ouvrir		

Données électriques

Tensions ¹⁾ (standard)	100 V à 240 V AC 50/60 Hz et 100 V à 350 V DC 15 V à 30 V AC 50/60 Hz et 12 V à 48 V DC 400 V triphasé 50/60Hz		
Tensions ¹⁾ (GP5 et GF3)	100 V à 240 V AC 50/60 Hz et 100 V à 350 V DC 15 V à 30 V AC 50/60 Hz et 12 V à 48 V DC		
Tensions ¹⁾ (GS6, GPS et GFS)	100 V à 240 V AC 50/60 Hz et 100 V à 350 V DC 24 V à 30 V AC 50/60 Hz et 24 V à 48 V DC		
Catégorie de surtensions ²⁾	SURTENSIONS TRANSITOIRES jusqu'aux niveaux de la CATÉGORIE DE SURTENSION II		
Puissance consommée	45 W - (52 W pour 400 V)		
Classe d'isolation des moteurs	Classe B pour les moteurs 400 V, classe F pour les autres		
Limiteur de couple (sauf 400 V)	Limiteur électronique		
Facteur de marche (IEC60034)	50 %		
Tension des contacts de fins de course	12 à 250 V AC et 4 à 24 V DC		
Courant des contacts de fins de course	Min. 100 mA Max. 5 A (résistif), 0.5 A (moteur), 0.125 A (charges capacitives)		
Puissance résistance de réchauffage régulée	10 W		
Courant de démarrage	Disjoncteur courbe D, courant nominal en fonction du nombre d'actionneurs (max. 4 actionneurs) ou utiliser un limiteur de courant d'appel en sortie de disjoncteur.		

¹⁾ L'actionneur accepte les fluctuations de la tension du RÉSEAU d'alimentation jusqu'à ±10 % de la tension nominale.

²⁾ Accepte les surtensions temporaires survenant sur le réseau d'alimentation.

Caractéristiques techniques VS

VS100

VS150

VS300

Implantation

Protection IP (EN60529)	IP68 (5m 72h)		
Résistance à la corrosion (utilisation en intérieur et extérieur)	Carter : Aluminium + peinture EPOXY / capot : PA6 UL 94 V-0 ou Aluminium + peinture EPOXY Entraîneur : acier + traitement Zn / Axes et vis : inox		
Température	-20 °C à +70 °C (BBPR/GPS/GFS : -10 °C à +40 °C)		
Hydrométrie	humidité relative maximale de 80 % pour des températures jusqu'à 31 °C, et décroissance linéaire jusqu'à 50 % d'humidité relative à 40 °C		
Degré de pollution	DEGRÉ DE POLLUTION applicable à l'environnement prévu de 2 (dans la plupart des cas)		
Altitude	altitude jusqu'à 2 000 m		
Conditions d'environnement étendues (IEC61010)	utilisation à l'intérieur, extérieur et en EMPLACEMENT HUMIDE		
Niveau acoustique	61 dB		
Poids	5,1 kg à 5.5 Kg max (6 Kg à 6,4 kg avec le capot alu)		

Données mécaniques

Couple nominal	75 Nm	125 Nm	250 Nm
Couple maximal	100 Nm	150 Nm	300 Nm
Temps de manœuvre	15 s (400 V : 10 s)	30 s (400 V : 20 s)	60 s (400 V : 35 s)
Embase de fixation (ISO5211)	Etoile 22 F07-F10		
Angle de rotation	90° (autres sur demande)		
Butées mécaniques	90°		
Commande manuelle	Volant		
Sens de rotation	Sens antihoraire pour ouvrir		

Données électriques

Tensions ¹⁾ (standard)	100 V à 240 V AC 50/60 Hz et 100 V à 350 V DC 15 V à 30 V AC 50/60 Hz et 12 V à 48 V DC 400 V triphasé 50/60Hz		
Tensions ¹⁾ (GP5 et GF3)	100 V à 240 V AC 50/60 Hz et 100 V à 350 V DC 15 V à 30 V AC 50/60 Hz et 12 V à 48 V DC		
Tensions ¹⁾ (GS6, GPS et GFS)	100 V à 240 V AC 50/60 Hz et 100 V à 350 V DC 24 V à 30 V AC 50/60 Hz et 24 V à 48 V DC		
Catégorie de surtensions ²⁾	SURTENSIONS TRANSITOIRES jusqu'aux niveaux de la CATÉGORIE DE SURTENSION II		
Puissance consommée	45 W - (135 W pour 400 V)		
Classe d'isolation des moteurs	Classe B pour les moteurs 400 V, classe F pour les autres		
Limiteur de couple (sauf 400 V)	Limiteur électronique		
Facteur de marche (IEC60034)	50 %		
Tension des contacts de fins de course	12 à 250 V AC et 4 à 24 V DC		
Courant des contacts de fins de course	Min. 100 mA Max. 5 A (résistif), 0.5 A (moteur), 0.125 A (charges capacitives)		
Puissance résistance de réchauffage régulée	10 W		
Courant de démarrage	Disjoncteur courbe D, courant nominal en fonction du nombre d'actionneurs (max. 4 actionneurs) ou utiliser un limiteur de courant d'appel en sortie de disjoncteur.		

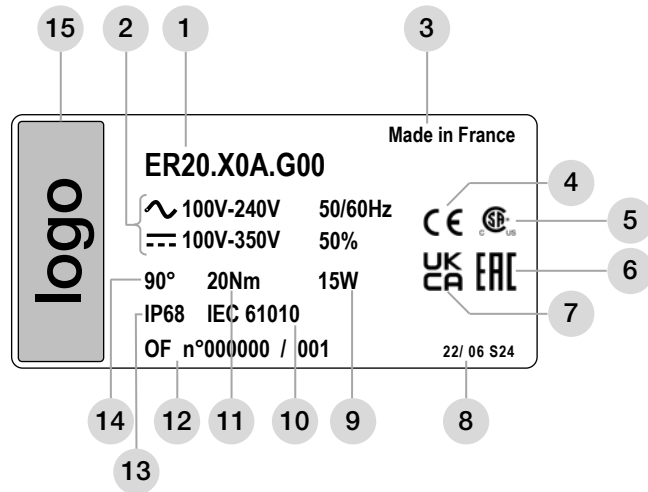
¹⁾ L'actionneur accepte les fluctuations de la tension du RÉSEAU d'alimentation jusqu'à ±10 % de la tension nominale.

²⁾ Accepte les surtensions temporaires survenant sur le réseau d'alimentation.

Marquages

plaque d'identification de l'actionneur (extérieur - carter)

- 1 modèle d'actionneur
- 2 plages de tensions (AC et DC)
- 3 pays de fabrication
- 4 marquage d'homologation CE
- 5 marquage d'homologation CSA
- 6 marquage d'homologation EAC
- 7 marquage d'homologation UKCA
- 8 année/ mois, semaine de fabrication
- 9 puissance
- 10 destiné à des applications industrielles
- 11 couple
- 12 numéro de lot / unité
- 13 indice de protection IP
- 14 plage angulaire
- 15 nom du fabricant



marquage d'avertissement (extérieur - capot)

SHUT OFF THE POWER SUPPLY BEFORE OPENING
METTRE HORS TENSION AVANT OUVERTURE
NETZANSCHLUSS UNTERBRECHEN VOR ÖFFNEN
CORTAR LA ALIMENTACION ELECTRICA ANTES DE ABRIR
TOGLIERE L'ALIMENTAZIONE ELETTRICA PRIMA DI APRIRE
SLUIT DE STROOMTOEVOER AF VOOR OPENING
BRYT STRÖMMEN INNAN ÖPPNING
ОТКЛЮЧИТЕ ЭЛЕКТРОПИТАНИЕ ПЕРЕД СНЯТИЕМ КРЫШКИ

alimentation moteur (intérieur - moteur)

ATTENTION / CAUTION
NE JAMAIS ALIMENTER
LE MOTEUR DIRECTEMENT
NEVER CONNECT
THE MOTOR DIRECTLY

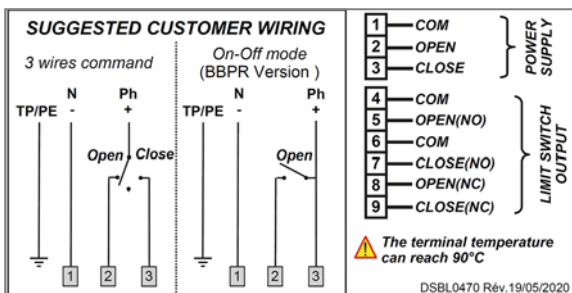
câblage modèles BBPR (extérieur - capot)

Câblage ON/OFF
uniquement

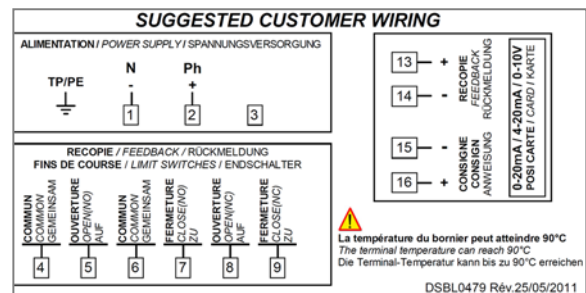
ON/OFF wiring only

Schémas de raccordement électrique (intérieur - capot)

VR/VS multivolt (sauf POSI)



VR/VS multivolt POSI



VR/VS 400 V triphasé

